

Prof. Dr. Alfred Toth

Possessiv-copossessive Situationsklassen

1. Wir gehen aus von der allgemeinen Form semiotischer Dualsysteme

DS: $ZKI = (3.x, 2.y, 1.z) \times RTh = (z.1, y.2, x.3)$

und bilden sie auf ihre situationalen Trajektklassen ab (vgl. Toth 2025a):

$3_A.x_A \quad 2_R.y_R \quad 1_I.z_I \rightarrow 3_A.2_R \quad x_A.y_R \quad | \quad 2_R.1_I \quad y_R.z_I$

$z_A.1_A \quad y_R.2_R \quad x_I.3_I \rightarrow z_A.y_R \quad 1_A.2_R \quad | \quad y_R.x_I \quad 2_R.3_I$

Wir haben also folgendes Trajekt-Dualsystem:

$DST: ZKI^T = (3_A.2_R, x_A.y_R | 2_R.1_I, y_R.z_I) \times RTh^T = (z_A.y_R, 1_A.2_R | y_R.x_I, 2_R.3_I).$

Die trajektischen Teilrelationen sind in DST^T unspezifiziert, d.h. wir gehen von PP-Relationen aus (vgl. Toth 2025b). Es ist jedoch genauso gut möglich, daß PC- oder CP-Relationen auftreten, d.h. wir haben im homogenen Falle

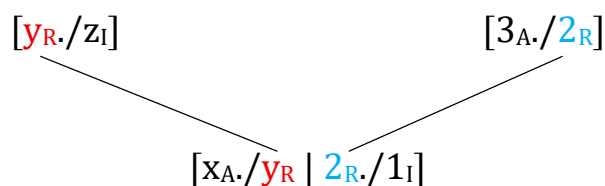
$DST^{(PP)} = (3_A.2_R, x_A.y_R | 2_R.1_I, y_R.z_I) \times (z_A.y_R, 1_A.2_R | y_R.x_I, 2_R.3_I)$

$DST^{(PC)} = (3_A./2_R, x_A./y_R | 2_R./1_I, y_R./z_I) \times (z_A./y_R, 1_A./2_R | y_R./x_I, 2_R./3_I)$

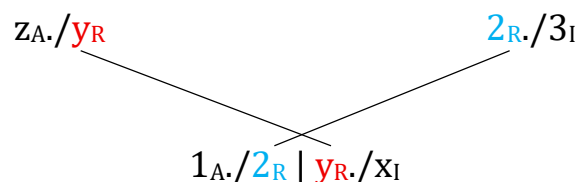
$DST^{(CP)} = (3_A.\backslash 2_R, x_A.\backslash y_R | 2_R.\backslash 1_I, y_R.\backslash z_I) \times (z_A.\backslash y_R, 1_A.\backslash 2_R | y_R.\backslash x_I, 2_R.\backslash 3_I)$

Auf die nicht-leeren Schnittmengen bei semiotischen Osmosen (vgl. Toth 2025c) hat die Art der possessiv-copossessiven Relation natürlich keinen Einfluß, vgl. z.B.

Zeichenklasse:



Realitätsthematik:



Ebenso unberührt von der Art der possessiv-copossessiven Relation sind die osmotischen Rahmen, vgl. z.B.

Zeichenklassen

$$3_{A.}/2_R \quad x_{A.}/y_R \mid 2_{R.}/1_I \quad y_{R.}/z_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ x & 1 \end{vmatrix} \times$$

$$3_{A.}/1_R \quad x_{A.}/z_R \mid 1_{R.}/2_I \quad z_{R.}/y_I$$

$$\begin{vmatrix} y & 3 \\ x & 2 \end{vmatrix} \times$$

$$2_{A.}/3_R \quad y_{A.}/x_R \mid 3_{R.}/1_I \quad x_{R.}/z_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ x & 1 \end{vmatrix} \times$$

$$2_{A.}/1_R \quad y_{A.}/z_R \mid 1_{R.}/3_I \quad z_{R.}/x_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ x & 1 \end{vmatrix} \times$$

$$1_{A.}/3_R \quad z_{A.}/x_R \mid 3_{R.}/2_I \quad x_{R.}/y_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ x & 1 \end{vmatrix} \times$$

$$1_{A.}/2_R \quad z_{A.}/y_R \mid 2_{R.}/3_I \quad y_{R.}/x_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ x & 1 \end{vmatrix} \times$$

Realitätsthematiken

$$z_{A.}/y_R \quad 1_{A.}/2_R \mid y_{R.}/x_I \quad 2_{R.}/3_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ 1 & x \end{vmatrix}$$

$$y_{A.}/z_R \quad 2_{A.}/1_R \mid z_{R.}/x_I \quad 1_{R.}/3_I$$

$$\begin{vmatrix} y & 3 \\ 2 & x \end{vmatrix}$$

$$z_{A.}/x_R \quad 1_{A.}/3_R \mid x_{R.}/y_I \quad 3_{R.}/2_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ 1 & x \end{vmatrix}$$

$$x_{A.}/z_R \quad 3_{A.}/1_R \mid z_{R.}/y_I \quad 1_{R.}/2_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ 1 & x \end{vmatrix}$$

$$y_{A.}/x_R \quad 2_{A.}/3_R \mid x_{R.}/z_I \quad 3_{R.}/1_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ 1 & x \end{vmatrix}$$

$$x_{A.}/y_R \quad 3_{A.}/2_R \mid y_{R.}/z_I \quad 2_{R.}/1_I$$

$$\begin{vmatrix} z & 3 \\ 1 & x \end{vmatrix}$$

Wir erhalten damit die folgenden possessiv-copossessiven situationstheoretischen Teilsysteme, bestehend aus vermittelnden Operatoren und von ihnen erzeugten Situationen mit linken und rechten Umgebungen.

Zeichenklassen

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
$(2_R./y_R)$	$[x_A./y_R \mid 2_R./1_I]$	$[3_A./2_R]$	$[y_R./z_I]$
$(1_R./z_R)$	$[x_A./z_R \mid 1_R./2_I]$	$[3_A./1_R]$	$[z_R./y_I]$
$(3_R./x_R)$	$[y_A./x_R \mid 3_R./1_I]$	$[2_A./3_R]$	$[x_R./z_I]$
$(1_R./z_R)$	$[y_A./z_R \mid 1_R./3_I]$	$[2_A./1_R]$	$[z_R./x_I]$
$(3_R./x_R)$	$[z_A./x_R \mid 3_R./2_I]$	$[1_A./3_R]$	$[x_R./y_I]$
$(2_R./y_R)$	$[z_A./y_R \mid 2_R./3_I]$	$[1_A./2_R]$	$[y_R./x_I]$

Realitätsthematiken

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
$(y_R./2_R)$	$[1_A./2_R \mid y_R./x_I]$	$[z_A./y_R]$	$[2_R./3_I]$
$(z_R./1_R)$	$[2_A./1_R \mid z_R./x_I]$	$[y_A./z_R]$	$[1_R./3_I]$
$(x_R./3_R)$	$[1_A./3_R \mid x_R./y_I]$	$[z_A./x_R]$	$[3_R./2_I]$
$(z_R./1_R)$	$[3_A./1_R \mid z_R./y_I]$	$[x_A./z_R]$	$[1_R./2_I]$
$(x_R./3_R)$	$[2_A./3_R \mid x_R./z_I]$	$[y_A./x_R]$	$[3_R./1_I]$
$(y_R./2_R)$	$[3_A./2_R \mid y_R./z_I]$	$[x_A./y_R]$	$[2_R./1_I]$

Literatur

Toth, Alfred, Zeichensituation-Umgebungs-Osmose. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025a

Toth, Alfred, Strukturtheorie possessiv-copossessiver Zahlen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025b

Toth, Alfred, Osmose von Systemen und Umgebungen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025c

3.1.2026